



EEM (Elastic Emission Machining) およびプラズマ CVM (Chemical Vaporization Machining) による 高精度 X 線全反射ミラーの開発

石川哲也 理化学研究所播磨研究所 〒679-5148 兵庫県佐用郡三日月町光都 1-1-1 高輝度光科学研究センター放射光研究所 〒679-5198 兵庫県佐用郡三日月町光都 1-1-1

勇 藏 大阪大学大学院工学研究科附属超精密科学研究センター 〒565-0871 吹田市山田丘 2-1

| 遺藤勝義* 大阪大学大学院工学研究科附属超精密科学研究センター 〒565-0871 吹田市山田丘 2-1

Fabrication of Ultraprecise X-ray Total Reflection Mirrors by EEM (Elastic Emission Machining) and Plasma CVM (Chemical Vaporization Machining)

Tetsuya ISHIKAWA RIKEN/SPring-8 Kouto 1–1, Sayogun, Hyogo, 679–5148, JAPAN JASRI/SPring-8 Kouto 1–1, Sayogun, Hyogo, 679–5198, JAPAN Yuzo MORI Center of Ultra-Precision Science & Technology, graduate school of engineering, Osaka Univer-

sity 2–1 Yamadaoka, Suita, Osaka 565–0871, JAPAN Katsuyoshi ENDO* Center of Ultra-Precision Science & Technology, graduate school of engineering, Osaka

University 2–1 Yamadaoka, Suita, Osaka 565–0871, JAPAN

Abstract

森

3rd and coming 4th generation synchrotron facilities, in which coherent hard X-rays can be utilized, encourage the realization of new instrumentations such as coherent imaging, scanning microscopy with diffraction limited resolutions. To establish advanced optical systems for such new instrumentations, unprecedented degree of accuracy is required especially in reflective optics. In this report, plasma chemical vaporization machining and elastic emission machining, which are fabrication methods having sub-nanometer accuracy in large-scale figuring and are actually utilized to fabricate ultraprecise X-ray optics used in Spring-8, are introduced.

1. はじめに

SPring-8に代表される第3世代のシンクロトロン放射 光施設では、高い強度に加えて、優れた平行度と可干渉性 を併せ持つX線が利用可能となり、位相や屈折コントラ ストを利用した生体イメージング、集光ビームによるナノ スペクトロスコピー等、様々な光学システムの開発と実用 化が進められつつある¹⁻⁶⁾。しかし,X線の集光や偏向, エネルギーフィルターとして重要な役割を担うX線ミ ラーには、光の平行度と可干渉性の向上に伴い、従来以上 の高い形状精度が要求されている。一方、極度に高い精度 の物づくりを支える基盤技術の研究・開発も進み, EEM (Elastic Emission Machining) & PCVM (Plasma Chemical Vaporization Machining) 等の原子論的生産技術に基づ く超精密加工システムが完成する等,原子スケールで平滑 かつ形状精度1nm レベルの任意形状の表面を10mm から 数100 mm スケールの大きさに作りこむことが可能になり つつある6-16)。ここでは、シンクロトロン放射光のより高 度な利用のために必要な高性能ミラーの開発と評価に関し て、SPring-8(理化学研究所)と大阪大学の精密科学専攻 との共同研究の成果を概観する。

2. 超精密加工法

2.1 EEM (Elastic Emission Machining)

EEMは、微粒子と加工物表面間の化学反応を利用した 超精密加工法である。Fig.1に加工原理を模式的に示 す。加工物材料と反応性のある微粒子を、超純水の流れに よって加工物の表面に供給し、表面間の化学結合が生じた 後、さらに超純水の流れにより、微粒子を取り除くとき、



Figure 1. Atom removal process in EEM.



Figure 2. Photograph of numerically controlled EEM.

微粒子が加工物表面の原子を原子単位で持ち去ることによ って加工が進む。化学的な原理に基づく加工法であり、原 子レベルの平滑面を結晶学的な欠陥の導入を伴うことなく 実現することができる。微粒子には、通常SiO2等の金属 酸化物が用いられ、ノズルから吐出する超純水の流れによ り加工物上の特定の領域に供給される。ノズルを適当な速 度で加工領域全域にわたって走査することにより、任意形 状の創成が可能である。Fig. 2は,X線ミラー等の大面 積加工物の表面において、ナノメ-タレベルの形状精度と 原子レベルの超平滑面を得ることを目的に設計・開発され た数値制御 EEM 加工システムである。本装置では、加工 環境が外気と完全に隔離できる構造になっており、また、 数値制御ステージに超純水静圧支持を導入することによっ て加工環境の超清浄化が図られている。加工液中への有機 物や酸素の混入を防ぐことは化学加工である EEM を安定 に行うためにきわめて重要であることが分かっている。原 子サイズに対して巨大な粒子(0.01~数μm)の表面の反 応性を利用する EEM では、表面に存在する原子レベルの 凹凸の底部の原子が微粒子表面の原子と反応する確率は極 めて小さく、表面の凸部の原子が選択的に除去される。こ のため、通常の化学加工では、選択エッチングによって凹 凸ができやすい結晶方位の表面であっても、原子レベルで 平坦な表面の形成が可能である。EEM 加工された Si (001)表面のマイクロラフネスを AFM によって計測した 結果をFig.3に示す。前加工面のマイクロラフネスは R_{RMS} で0.183 nm [R_{max} : 1.603 nm, Ra: 0.146 nm] である のに対して, EEM 加工面では,加工量が2nmの場合で, R_{RMS} $tilde{0.100 nm} [R_{max}: 0.910 nm, Ra: 0.078 nm], 8 nm <math>O$ 場合では R_{RMS} で0.087 nm [R_{max}: 0.841 nm, Ra: 0.068 nm]である。Fig.4はAFMによって測定された表面プ ロファイルの PSD (Power spectral density) 解析を行った 結果である。加工量が、前加工表面のマイクロラフネスの Peak-to-valley (P-V) に相当する 2 nm の段階で, 原子レ ベルの平滑面が得られており, EEM では表面の凸部から 選択的に加工が進むことから,極めて能率的な平坦化が可 能であることを示している。また、本加工法が化学的原理



(b) EEM surface (removal depth : 2nm) RMS : 0.100nm, Ra : 0.078nm



(c) EEM surface (removal depth : 8nm) RMS : 0.087nm, Ra : 0.068nm Figure 3. AFM observation of EEM surface of Si(001).



Figure 4. Power Spectral density curves of Si(001) surfaces with and without EEM finishing.



Figure 5. Typical EEM head for figuring.



Figure 6. Typical profile of stationary removal.



Figure 7. Procedures of numerically controlled figuring.

に基づくものであることから,幾何学的な精度だけでなく 結晶学的な性質が重要となるブラッグ光学素子にも適用可 能であることは言うまでも無い。

Fig.5は、数値制御 EEM に用いる代表的なノズルの 構造と各部の寸法の例を示している。Fig.6は、このノ ズルを用いることによって得られる静止加工痕の形状であ る。数値制御に基づく形状創成の手順を Fig.7に示す。 前加工面形状を必要な精度で計測し、このデータと目的形 状のデータをコンピューターに入力し、その差を必要加工 量分布として、Fig.6の静止加工痕形状とのデコンボリ ューションにより、各点でのノズルの最適走査速度を算出 する。Fig.8は、プラズマ CVM によって加工された楕



(b) After EEM processing

Figure 8. Profiles before and after EEM processing.



Figure 9. Removal mechanism of PCVM.

円面形状の形状誤差とこれを数値制御 EEM 加工を用いて さらに修正した後の形状誤差を示している。空間分解能 0.1 mm でサブ nm 精度の形状修正加工が行われているこ とが分かる。

2.2 PCVM (Plasma Chemical Vaporization Machining)

PCVM とは、高圧力ガス中(主として大気圧の He)で 電極周りに局在した高周波プラズマを発生させ、そのガス 中に混合した加工ガス分子を分解し、反応性の高いラジカ ル(電気陰性度の大きいハロゲンラジカルなど)を生成し、 加工物表面原子と反応させて揮発性の物質に変えることに より除去加工を行うものである。Fig.9にその加工原理 を模式的に示す。加工原理は純化学的であり、幾何学的の みならず、結晶学的にも優れた加工面を得ることができ る。本加工法では、大気圧プロセスであることから、プラ



Figure 10. Stationary removal.



Figure 11. Numerically controlled PCVM system for X-ray mirror fabrication.

ズマの発生用に回転電極を用いており、回転によって発生 する粘性流により、効率の良い反応ガスの供給および反応 生成物の排出,ならびに電極の冷却を可能にしている。そ の結果,PCVMでは、従来の研削加工に匹敵する速度で 加工を行うことができる。球型の電極を用いた場合、電極 を静止させると Fig. 10 にその一例を示す加工痕が形成さ れ、試料ステージの送り速度を必要な加工量分布に応じて 数値制御することにより、任意形状を10 nm 以上の精度で 作ることができる。Fig. 11 に開発した X 線ミラー等の大 面積加工物用の数値制御 PCVM 装置を示す。加工装置内 に設置された回転電極や数値制御試料ステージには、加工 雰囲気ガスを作動流体とする気体軸受けシステムが採用さ れており、パーティクルの発生や潤滑油等の有機物による 表面汚染のない清浄な加工雰囲気を実現している。

本加工法によって,形状創成加工を実施した例を Fig. 12 に紹介する。長さ400 mm の硬 X 線用平面ミラーの加 工例である。前加工面は機械研磨によって仕上げられた Si 製の市販ミラーである。形状誤差が0.1 µm 程度ある前 加工面が,平面度1ナノメータレベルにまで改善されて いることが分かる。



3-D profile of premachined surface



3-D profile of figured surface by plasma CVM



Figure 12. X-ray flat mirror fabricated by numerically controlled PCVM.

3. シンクロトロン放射光用 X 線ミラーの加工

3.1 全反射平面ミラー

第3世代のシンクロトロン放射光源では,極めて高い 平行度と可干渉性をもつ硬X線が利用に供されている。 しかし,用いるミラーの形状誤差によって,反射光中にコ ントラストの非常に高い強度むらが生じることが問題とな ってきている。これを抑えるためには,1mm⁻¹以上の高 空間周波数領域までの実形状を評価し,1nm以上の精度 で修正する必要がある。従来より行われている斜入射ミ ラーの形状評価では,数mm程度までの空間波長領域を 形状とみなし,誤差修正の対象としている。空間波長1 mm程度より短い領域の形状は粗さとして扱われ,その影 響をDebye-Waller因子に帰結し,ミラー上の数ヶ所が, 統計的な自乗平均粗さで評価されているに過ぎない。我々 は,高い空間周波数領域の形状誤差までを正確に評価する ために,マイクロスティッチング干渉計を開発し,10μm



(a) Residual figure errors of pre-machined, pre-calculated and actually corrected surface



Reflected X-ray image of pre-machined surface (b) Performance evaluation at 1km-long beamline of SPring-8



の空間分解能で大型の全反射ミラーの全領域を計測した。 本研究では、このデータをもとに PCVM および EEM に よる数値制御加工を行っている。Fig. 13は,空間波長0.5 mmから10mmの領域に約2nm(P-V)の凹凸のあるミ ラーを数値制御 EEM によって形状修正した結果を示して いる。Fig. 13(a)は、加工前の形状と数値制御 EEM によ って得られる形状の予測値および実測値である。実測値と 予測値は細部にわたって一致しており、これは、計測の高 い信頼性と加工性能の高さを同時に示すものである。Fig. 13(b)は, EEM 加工を行った部分とそうでない部分を用 いて X線を反射したときの反射光を X線カメラによって 撮影したものである。形状修正前の表面を用いた場合は, 激しい強度むらがあるが,空間分解能0.1 mmの数値制御 EEM によって形状修正された表面の反射強度分布は非常 に平滑であることが分かる。本結果は,全反射X線ミ ラーの表面形状をオフラインで詳細に評価して修正し,そ の結果に対応する効果を世界で最も高い平行度と可干渉性 をもつ SPring-8 BL29XUL で確認したものであり、加工 精度とビームラインでの評価が,極めて高い次元で明確に 対応した事例である。

3.2 Kirkpatrick-Baez ミラー集光システムの開発

高分解能走査型 X 線顕微鏡システムの開発を目的に, EEMおよびPCVMにより, 焦点距離300 mm および150 mm の 2 枚の楕円ミラーを製作し,水平方向と垂直方向の 集光を独立に行う Kirkpatrick-Baez 集光ユニット (Fig. 14)を開発した。ミラーの大きさは,長手方向に100 mm であり,曲面の最大深さは,焦点距離300 mm のミラーが 約 3 μm, 焦点距離150 mm のミラーが約 6 μm である。



Figure 14. Kirkpatrick-Baez optical unit equipping elliptical mirrors fabricated by EEM and plasma CVM.



For horizontal focusing mirror





(b) Focused beam profiles in horizontal and vertical direction

Figure 15. Residual figure errors and focusing performances of the mirrors.

Fig. 15(a)に示すように,双方ともミラーの形状誤差は3 nm (P-V) 以下であり,従来技術では不可能な極めて高い形状精度が非球面形状において実現されている。本ユニ

ットの光学定数は SPring-8 の BL29XUL にあわせて設計 されており, Fig. 15(b)は、本ユニットによって集光され たビームプロファイルを BL29XUL で評価した結果であ る。半値幅は水平,垂直方向がそれぞれ180 nm,90 nm であり、ミラーによる Kirkpatrick-Baez 集光システムに おいて世界最小径を達成している。なお、本ユニットは、 走査型 X 線顕微鏡として、すでに利用に供されている。

4. まとめ

数100 mm スケールの大面積表面を,形状精度 1 nm (P-V) で創製することを目的に開発された超精密加工法で ある EEM および PCVM の加工原理と特徴について述 べ,これらを用いて,シンクロトロン放射光用全反射ミ ラーの製作を行い,SPring-8の BL29XUL で評価した一 連の研究経過を紹介した。放射光技術ならびに超精密加工 技術は,ともに極めて広範な科学技術を支える重要な基盤 技術であり,本研究の成果は,当該2分野の成果にとど まらず,生命科学の発展やナノテクノロジーの実用化・産 業化に大きく貢献するであろうことを期待している。今回 紹介した研究は,筆者らと高輝度光科学研究センター放射 光研究所の Alexei Souvorov 氏,矢橋牧名氏,理化学研究 所播磨研究所の玉作賢治氏ならびに大阪大学の山内和人 氏,山村和也氏,三村秀和氏,佐野泰久氏,斎藤彰氏等と の共同研究によって行われたものである。

参考文献

- T. Ishikawa, K. Tamasaku, M. Yabashi, S. Goto, Y. Tanaka, H. Yamazaki, K. Takeshita, H. Kimura, H. Ohashi, T. Matsushita and T. Ohata: *Proc. SPIE* 4154 (2001), p. 1.
- T. Ishikawa, K. Tamasaku, M. Yabashi, S. Goto, Y. Tanaka, H. Yamazaki, K. Takeshita, H. Kimura, H. Ohashi, T. Matsushita and T. Ohata: *Proc. SPIE* 4154 (2001), p. 1.
- W. Yun, B. Lai, Z. Cai, J. Maser, D. Legnini, E. Gluskin, Z. Chen, A. A. Krasnoperova, Y. Vladismirsky, F. Cerrina, E. Di Fabrizio and M. Gentili: *Rev. Sci. instrum* 70, 5 (1999) 2238.
- 4) O. Hignette, J. Peffen, V. Alvaro, E. Chinchio and A. Freund: *Proc. SPIE* **4501**, 43 (2001).
- 5) R. Signorato, J. Carre and T. Ishikawa: *Proc. SPIE* **4501**, 76 (2001).
- Y. Mori, K. Yamauchi, K. Yamamura, H. Mimura, A. Saito, H. Kishimoto, Y. Sekito, M. Kanaoka, A. Souvorov, M. Yabashi, K. Tamasaku and T. Ishikawa: *Proc. SPIE* 4501, 30 (2001).
- 7) Y. Mori, K. Yamauchi, K. Sugiyama, K. Inagaki, S. Shimada, J. Uchikoshi, H. Mimura, T. Imai and K. Kanemura: in Precision Science and Technology for Perfect Surfaces, edited by Y. Furukawa, Y. Mori and T. Kataoka, (Japan Society for Precision Engineering, Tokyo, 1999), p. 207.
- 8) Y. Mori, K. Yamauchi and K. Endo: Precis. Eng. 10, 24 (1988).
- Y. Mori, K. Yamauchi, K. Endo, T. Ide, H. Toyota, K. Nishizawa and M. Hasegawa: J. Vac. Sci. Technol. A 8, 621 (1990).
- K. Yamauchi, K. Hirose, H. Goto, K. Sugiyama, K. Inagaki, K. Yamamura, Y. Sano and Y. Mori: *Computational Materi*-

als Science 14, 232 (1999).

- 11) 森 勇藏,山内和人,杉山和久,稲垣耕司,三村秀和,今 井利幸:数値制御 EEM (Elastic Emission Machining) 加工 システムの開発—nm オーダでの加工精度の評価—精密工学 会誌 67,607 (2001).
- 12) 森 勇藏,山村和也,佐野泰久:数値制御プラズマ CVM によるX線ミラーの加工に関する研究(第1報)-X線ミ ラー加工装置の開発-,精密工学会誌 67,131 (2001).
- 13) Y. Mori, K. Yamamura and Y. Sano: *Rev. Sci. instrum.* **71**, 4620 (2000).
- Y. Mori, K. Yamamura and Y. Sano: *Rev. Sci. Instrum.* 71, (2000) p. 4627.
- H. Takino, N. Shibata, H. Itoh, T. Kobayashi, H. Tanaka, M. Ebi, K. Yamamura, Y. Sano and Y. Mori: *Jpn. J. Appl. Phys.* 37 (1998) p. L894.
- H. Takino, N. Shibata, H. Itoh, T. Kobayashi, H. Tanaka, M. Ebi, K. Yamamura, Y. Sano and Y. Mori: *Appl. Opt.* 37 (1998) p. 5198.



石川哲也 理化学研究所播磨研究所 E-mail: ishikawa@spring8.or.jp

略歴:

1982年東京大学大学院工学系研究科物理工学専攻博士課 程修了。工学博士。高エネルギー物理学研究所放射光実験 施設助手,東京大学工学部助教授,理化学研究所・マイク ロ波物理研究室主任研究員を経て,現在,理化学研究所播 磨研究所X線干渉光学研究室主任研究員。加速器工学, X線光学等の研究に従事。



森 勇藏

大阪大学大学院工学研究科附属超精密 科学研究センター

略歴:

1963年大阪大学工学部精密工学科卒業。1983年大阪大学 工学部精密工学科教授,2001年大阪大学大学院工学研究 科附属超精密科学研究センターのセンター長を併任。現 在,大阪大学大学院工学研究科附属超精密科学研究セン ター客員教授,精密工学会の現会長ならびに精密工学会超 精密加工専門委員会の現委員長。工学博士。超精密加工, 物理化学加工,表面物性の研究に従事。



遠藤勝義 大阪大学大学院工学研究科附属超精密 科学研究センター E-mail: endo@upst.eng.osaka-u.ac.jp

略歴:

1982年大阪大学大学院工学研究科精密工学専攻修士課程 修了,金沢大学工学部助手,1986年大阪大学工学部助手, 1992年助教授を経て,2001年大阪大学大学院工学研究科 附属超精密科学研究センター教授,現在に至る。2003年 より,超精密科学研究センター長,21世紀 COE プログラ ム「原子論的生産技術の創出拠点」の拠点リーダー。工学 博士。精密科学,物理計測の研究に従事。